

## UR Series

### Spécifications du bras du robot



UR8 Long



UR15



UR18



UR20



UR30

Charge utile	8 kg (17.6 lbs) 10 kg (22 lbs) avec conditions aux limites selon le manuel.	15 kg (33.1 lbs) 17,5 kg (38,58 lb) avec conditions aux limites selon le manuel.	18 kg (39,7 lbs)	20 kg (44.1 lbs) 25 kg (55, 11lb) avec conditions aux limites selon le manuel.	30 kg (66.1 lbs) 35 kg (77, 11lb) avec conditions aux limites selon le manuel.
Portée	1 750 mm (68,9 in)	1 300 mm (51,18 in)	950 mm (37,4 in)	1 750 mm (68,9 in)	1 300 mm (51,18 in)
Degrés de liberté	6 articulations en rotation				
Programmation	Écran tactile de 12 pouces avec interface utilisateur graphique PolyScope				
<b>Consommation électrique (moyenne)</b>					
Puissance maximum	615 W	550 W	570 W	750 W	750 W
Réglages de fonctionnement modérés	350 W	350 W	350 W	500 W	300 W
Plage de températures de fonctionnement	Température ambiante : 0-50 °C (32-122 °F)				
Fonctions de sécurité	20 fonctions de sécurité configurables				
Conformément à	EN ISO 13849-1 (PLd catégorie 3) et EN ISO 10218-1				

### Performances

Capteur de force, bride d'outil/capteur de couple	Force, x-y-z	Couple, x-y-z	Force, x-y-z	Couple, x-y-z	Force, x-y-z	Couple, x-y-z	Force, x-y-z	Couple, x-y-z	Force, x-y-z	Couple, x-y-z
Plage	± 150,0 N	± 10,0 Nm	± 150,0 N	± 10,0 Nm	± 150,0 N	± 10,0 Nm	± 200,0 N	± 20,0 Nm	± 200,0 N	± 20,0 Nm
Précision	± 7,5 N	± 0,2 Nm	± 7,5 N	± 0,2 Nm	± 7,5 N	± 0,2 Nm	± 5,5 N	± 0,2 Nm	± 5,5 N	± 0,2 Nm
Précision	± 8,3 N	± 0,5 Nm	± 8,3 N	± 0,5 Nm	± 8,3 N	± 0,5 Nm	± 10,0 N	± 0,1 Nm	± 10,0 N	± 1,0 Nm

### Mouvement

Vitesse maximale du PCO	5 m/s		5 m/s		4 m/s		5 m/s		4 m/s	
Répétabilité de la posture selon la norme ISO 9283	± 0,08 mm		± 0,05 mm		± 0,05 mm		± 0,1 mm		± 0,1 mm	
Mouvement de l'axe	Plage de fonctionnement	Vitesse maximale	Plage de fonctionnement	Vitesse maximale	Plage de fonctionnement	Vitesse maximale	Plage de fonctionnement	Vitesse maximale	Plage de fonctionnement	Vitesse maximale
Base	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 120°/s	± 360°	± 120°/s
Épaule	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 120°/s	± 360°	± 120°/s
Coude	± 360°	± 240°/s	± 360°	± 240°/s	± 360°	± 240°/s	± 360°	± 150°/s	± 360°	± 150°/s
Poignet 1	± 360°	± 300°/s	± 360°	± 300°/s	± 360°	± 300°/s	± 360°	± 210°/s	± 360°	± 210°/s
Poignet 2	± 360°	± 300°/s	± 360°	± 300°/s	± 360°	± 300°/s	± 360°	± 210°/s	± 360°	± 210°/s
Poignet 3	± 360°	± 300°/s	± 360°	± 300°/s	± 360°	± 300°/s	± 360°	± 210°/s	± 360°	± 210°/s

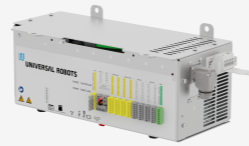
### Fonctionnalités

Classification IP	IP65				
Niveau sonore	< 67 dB(A)	< 67 dB(A)	< 67 dB(A)	< 65 dB(A)	< 65 dB(A)
Montage du bras	N'importe quelle orientation				
<b>Ports d'E/S</b>					
Entrées numériques	2	2	2	2	2
Sorties numériques	2	2	2	2	2
Entrées analogiques	2	2 ou 1 RS-485	2 or 1 RS-4852	2 or 1 RS-4852	2
Tension d'alimentation de l'E/S d'outil	12/24 V				
Alimentation électrique E/S de l'outil	2 A (double broche) 1 A (broche unique)	2 A (double broche) 1 A (broche unique)	2 A (double broche) 1 A (broche unique)	2 A (double broche) 1 A (broche unique)	2 A (double broche) 1 A (broche unique)

### Physique

Encombrement	Ø 204 mm	Ø 204 mm	Ø 204 mm	Ø 245 mm	Ø 245 mm
Matériaux	Aluminium, plastique, acier				
Interface de la bride d'outil	M8 8 broches femelle, EN ISO-9409-1-50-4-M6				
Type de connecteur	M8 8 broches femelle				
Longueur du câble (bras du robot)	6 m (236 in)				

Poids sans câble	44,7 kg (98,5 lbs)	40,7 kg (89,73 lbs)	39,2 kg (86.42 lbs)	64 kg (141,1 lbs)	63,5 kg (139,9 lbs)
Humidité	≤ 90 % RH (sans condensation)				



## Spécifications du boîtier de commande

### Fonctionnalités

CB 5.6 (PolyScope X)

OEM 5.6 (PolyScope X)

Types de robot	UR Series	UR Series
Compatibilité logicielle	PolyScope X	PolyScope X
Classification IP	IP44	IP20
Classification salle blanche ISO 14644-1	6	6
Plage de températures de fonctionnement	0-50 °C (32-122 °F)	0-50 °C (32-122 °F)
<b>Ports d'E/S</b>		
Entrées numériques	16	16
Sorties numériques	16	16
Entrées analogiques	2	2
Sortie analogique	2	2
Entrées numériques en quadrature	4	4
Alimentation E/S	24 V, 2 A	24 V, 2 A
Protocoles industriels	Modbus PCO (Client/Serveur) Adaptateur Ethernet/IP Appareil PROFINET/PROFIsafe ROS/ROS2	Modbus PCO (Client/Serveur) Adaptateur Ethernet/IP Appareil PROFINET/PROFIsafe ROS/ROS2
	Ethernet 1 Gb/s USB 2.0, USB 3.0 Mini DisplayPort	Ethernet 1 Gb/s USB 2.0, USB 3.0 Mini DisplayPort
Interfaces matérielles	Interface de la machine de moulage par injection (SPI AN-146 & Euromap-67)	Interface de la machine de moulage par injection (SPI AN-146 & Euromap-67)

### Physique

Taille du boîtier de commande (L x H x P)	460 mm x 449 mm x 254 mm (18,2 in x 17,6 in x 10 in)	451 mm x 168 mm x 150 mm (17,6 in x 6,6 in x 5,9 in)
Poids	12 kg (26,5 lbs)	Modèle CA : 4,7 kg (10,4 lbs) Modèle CC : 4,3 kg (9,48 lbs)
Tension de sortie de l'alimentation électrique	1 500 W	1 500 W
Matériaux	Acier thermolaqué	Aluminium
Humidité	≤ 90 % RH (sans condensation) ≤	≤ 90 % RH (sans condensation) ≤



Standard



3PE

## Spécifications du terminal de programmation

### Fonctionnalités

Types de robot	e-Series (standard)	e-Series (facultatif), UR Series (standard)
Classification IP	EN ISO 10218-1 EN ISO 13849-1	EN ISO 10218-1 EN ISO 13849-1
Humidité	≤ 90 % RH (sans condensation)	≤ 90 % RH (sans condensation)
Résolution de l'affichage	1280 x 800 pixels	1280 x 800 pixels
Fonctionnement libre	1 bouton	2 boutons pour prendre en charge le fonctionnement ambidextre

### Physique

Matériaux	Plastique (PC/ASA)	Plastique (PC/ASA)
Taille du terminal de programmation (L x H x P)	300 mm x 231 mm x 50 mm (11,8 in x 9,1 in x 1,97 in)	300 mm x 231 mm x 50 mm (11,8 in x 9,1 in x 1,97 in)
Poids (y compris 1 m de câble de terminal de programmation)	1,6 kg (3,5 lbs)	1,8 kg (3,961 lbs)
Longueur du câble (Terminal de programmation)	4,5 m (177,17 in)	4,5 m (177,17 in)

## Options de câbles longs et courts



Câble standard du robot



Câble de robot haute flexibilité

Câble d'alimentation	Matériau	Couleur	Longueur	Diamètre	Poids brut	e-Series	Séries UR
700-3xx-xx	PVC	Noir	6 m (236,22 in)	Spécifique au pays	0,75 kg (1,7 lbs)	•	•

### Câble standard du robot

200145	PVC	Noir	1 m (39,37 in)	12,1 mm (0,84 in)	0,4 kg (1 lbs)	○	○
200146	PVC	Noir	2 m (78,74 in)	12,1 mm (0,84 in)	0,6 kg (1,3 lbs)	○	○
165100	PVC	Noir	6 m (236,22 in)	12,1 mm (0,84 in)	2 kg (4,4 lbs)	•	-
165101	PVC	Noir	12 m (472,44 in)	12,1 mm (0,84 in)	3,25 kg (7,16 lbs)	○	-

### Câble de robot haute flexibilité

166100	PVC	Bleu	6 m (236,22 in)	13,4 mm (0,53 in)	2,3 kg (5,07 lbs)	○	-
166101	PVC	Bleu	12 m (472,44 in)	13,4 mm (0,53 in)	4,5 kg (9,92 lbs)	○	-
200113	PVC	Bleu	6 m (236,22 in)	14,6 mm (0,57 in)	2,3 kg (5,07 lbs)	-	•
200114	PVC	Bleu	12 m (472,44 in)	14,6 mm (0,57 in)	4,5 kg (9,92 lbs)	-	○

• Standard ○ Facultatif - Non applicable

## Que contient la boîte ?

Sélectionnez la configuration qui vous convient

<b>Robot</b>		<b>UR Series</b>	<b>Solution</b>
		<input type="checkbox"/> UR8 Long <input type="checkbox"/> UR15 <input type="checkbox"/> UR18 <input type="checkbox"/> UR20 <input type="checkbox"/> UR30	<input type="checkbox"/> Standard <input type="checkbox"/> OEM
<b>Logiciel</b>		PolyScope X	<b>Terminal de programmation</b>
			<input type="checkbox"/> Standard <input type="checkbox"/> 3PE
<b>Boîtier de commande</b>		<input type="checkbox"/> CB 5.6 <input type="checkbox"/> OEM CB 5.6	<b>Cable</b>
			<input type="checkbox"/> 1 m <input type="checkbox"/> 6 m <input type="checkbox"/> 12 m
			<b>Plan de services UR Care</b>
			<input type="checkbox"/> UR Care Plus <input type="checkbox"/> UR Care Premium <input type="checkbox"/> UR Care personnalisé

## Contact

 Universal Robots A/S  
 Energivej 51  
 5260 Odense  
 Danemark

 +45 89 93 89 89  
[sales@universal-robots.com](mailto:sales@universal-robots.com)  
[universal-robots.com](http://universal-robots.com)

